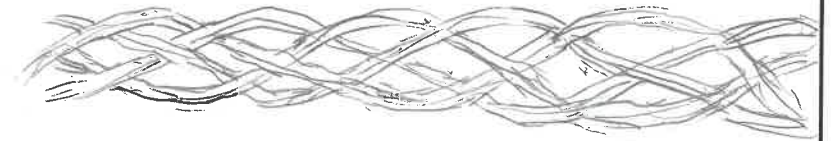


HARU

デザイン

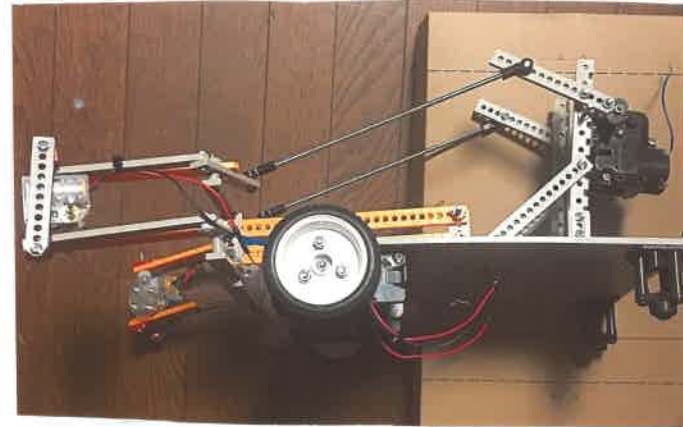
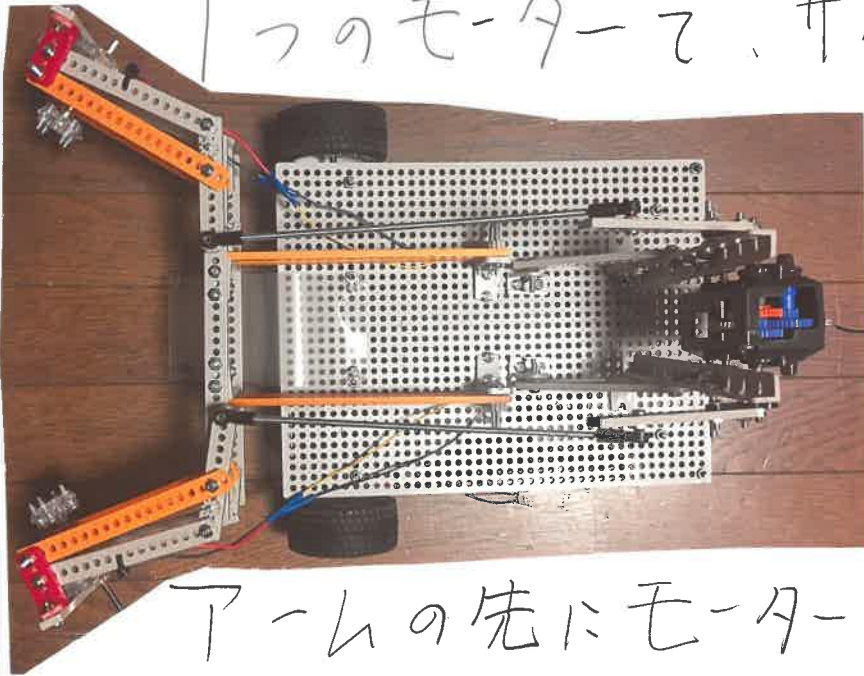
なるべくサイズを
小さくし、パーツをな
るべく少なくし、シン
プルにした。

リモコンの長いコードを
からまないようにするため
編んで、1本にした。



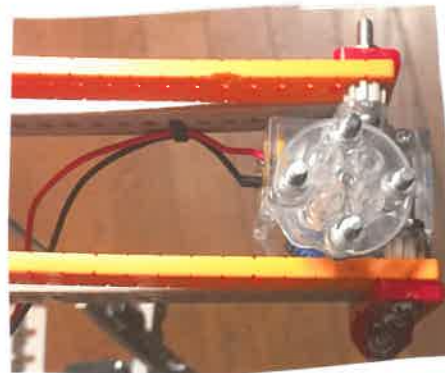
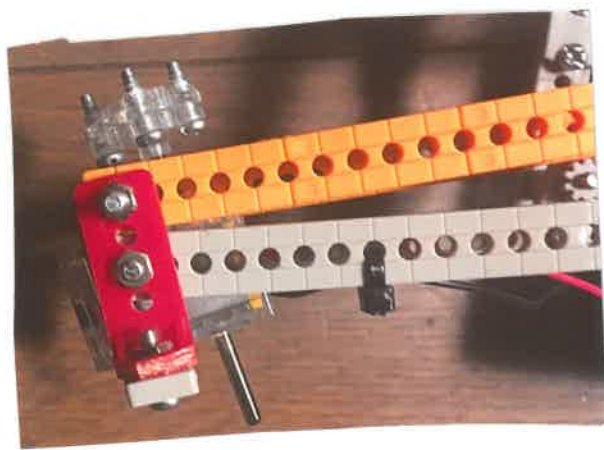
ロボットの特徴

1つのモーターで、サイコロを掴み持ち上げることができる点



アームの軽量化、補強、
持ち上げた時の高さの調
節に苦労した。

アームの先にモーターをつけ、サイコロを直接回転させることができる点



サイコロの中心にサイコロを
回転させるモーターの軸を当
てる位置の割り出しに苦労した

ロボットの位置を調節せずにサイコロの中心を掴むことができる点